PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

61-106221

(43)Date of publication of application: 24.05.1986

(51)Int.CI.

B29C 45/66 B29C 45/50

// B22D 17/20 B22D 17/26

(21)Application number: 59-228740

(71)Applicant: MEIKI CO LTD

(22)Date of filing:

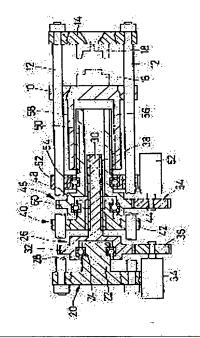
30.10.1984

(72)Inventor: KAJI MASAKATA

(54) DRIVING DEVICE IN INJECTION MOLDING MACHINE

PURPOSE: To obtain a sufficient clamping force and permit to prevent the deterioration of moving speed of a movable part by a method wherein an advancing and retreating device for at least two sets of ball screw mechanisms connected in series is equipped in the device.

CONSTITUTION: First motor 34 is rotated normally to rotate first member 26 and advance first slide member 40 toward the movable part 10. In this case, the lead angle of the ball screw structure, interposed between the first rotating member 26 and the first sliding member 40, is large, therefore, the first slide member 40 advances toward the movable part 10 in a high speed. The second motor 62 is not being driven, therefore, the second rotary member 46 as well as the movable part 10 move integrally with the first slide member 40. When a movable metal mold 16 has arrived at a position immediately before abutting against a fixed metal mold 18, the rotating drive of the first motor 34 is stopped but the second motor 62 only is rotated normally to push the movable mold 16 against the fixed mold 18. The lead angle of the ball screw structure between the second rotary member 46 and a cylindrical section 58 is small, therefore, the movable mold 16 may be pushed against the fixed mold 18 with sufficiently large clamping force.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

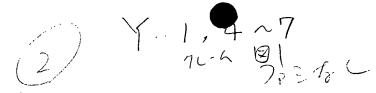
[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

61-106,22)

Copyright (C); 1998,2000 Japanese Patent Office



m 日本国特許庁(JP)

(D) 特許出願公開

四分開特許公報(A)

昭61 - 106221

@Int_Cl.4

識別記号

庁内整理番号

昭和61年(1986)5月24日 69公開

B 29 C

8117-4F 7729-4F

8414-4E 8414-4E

審査請求 有

発明の数 1 (全7頁)

の発明の名称

// B 22 D

射出成形機における駆動装置

の特 軸 昭59-228740

昭59(1984)10月30日 ②出

@発 明

治 加

正 方

大府市桃山町3丁目148番地の2

仍出 頣 株式会社 名機製作所 大府市北崎町大根2番地

弁理士 中島 三千雄 外2名

1. 発明の名称

射出成形機における駆動装置

- 2. 特許請求の範囲
- (1) ナット部材と譲ナット部材に所定のボールネ ジ構造をもって組み合わせられた雄ネジ部材と を含み、それら部材の何れか一方の回転によっ て他方の部材を軸方向に進退せしめるようにし たポールネジ機構と共に、該ポールネジ機構の 前配一方の部材の函転を行わしめる回転駆動手 酸を有する進退装置の少なくとも二つを用い、 該進退装置の一つを、前配他方の部材の進退方 向と同様な方向に全体的に移動可能と為し、且 つそれの前記他方の部材を、移動せしめられる べき所定の被作動部材に取り付ける一方、前記 進退装置の他の一つを、路被作動部材に取り付 けられた進退装置に対して、それらの間に前記 進退装置の移動可能な別個のものを介して若し くは介することなく、直列に投続せしめ、それ ら複数の進退装置における各ポールネジ機構の

選択的な作動によって、前記被作動部材の前進、 後退移動を行わしめるようにしたことを特徴と する射出成形機における駆動装置。

- 前記進退装置の各国転駆動手段が、何れも電 動サーポモータである特許請求の範囲第1項記 載の射出成形機における駆動装置。
- 3. 発明の詳細な説明

(技術分野)

本発明は射出成形機における駆動装置に係り、 更に辞しくは型締装置の可動盤や射出装置のスク リュを進退移動せしめる駆動装置に関するもので

(從来技術)

従来から、射出成形機においては、その型締や 射出などの操作を行わしめるために各種の駆動手 及が用いられており、またそのような駆動手段に はその用途に従って特徴的な機能が要請されてい

例えば、射出成形版の型締装置では、可勤盛を・ 移動させて固定盛との間で金型の型締めを行い、

特開昭61-106221 (2)

更に射出樹脂圧に対抗してその金型を十分な圧縮 力で締め付ける機能が要求される。このため、従 来では、油圧シリンダによって可動盤を直接移動 させる直圧式の型締装置や、可動盤をリンク機構 を介して移動させるトグル式の型締装置などが用 いられていた。

一方、上述のような型締装置における可動盤の 駆動機構として、工作機械などで用いられている ボールネジ機様を採用することが考えられている。

(発明が解決しようとする問題点)

しかしながら、射出成形機の型錦装置では、射出版形機の型錦装置では、射出版形機の型路に加え、 金型を高速で開閉する機能が要求されることが普通であるところから、ボールネジ機構を可動盤の駆動機構として採用することは困難であった。すなわち、型締装置における可動盤の駆動機構としてボールネジ機構を採用した場合には、そらくことが可能となるのであるが、この場合には、射出樹脂

であり、その要旨とするところは、ナット部材と **該ナット部材に所定のポールネジ構造をもって組** み合わせられた雄ネジ部材とを含み、それら部材 の何れか一方の回転によって他方の部材を軸方向 に進退せしめるようにしたボールネジ機構と共に、 該ポールネジ機構の前配一方の部材の回転を行わ しめる回転駆動手段を有する進退装置の少なくと も二つを用い、該進退装置の一つを、前配他方の 部材の進退方向と同様な方向に全体的に移動可能 と為し、且つそれの前配他方の部材を、移動せし められるべき所定の被作動部材に取り付ける一方、 前記進退装置の他の一つを、陔被作動部材に取り 付けられた進退装置に対して、それらの間に煎配 進退装置の移動可能な別個のものを介して若しく は介することなく、直列に接続せしめ、それら復 数の進退装置における各ポールネジ機構の選択的 な作動によって、前記被作動部材の前進、後退移 動を行わしめるようにしたことにある。

(作用および効果)

このような駆動装置では、直列に接続された各

圧に対抗し得る十分な圧締力が得られず、逆にリード角を小さくして大きな圧締力を得ようとすると、可動撃の移動速度が低下し、金型を高速で関 関することができないという問題があったのであ

また、射出成形機の射出装置において、スクリュをその軸方向に進退させて金型キャピティ内に 樹脂を射出させる駆動装置においても、駆動機構 としてボールネジ機構を採用することが考えられ るが、かかる駆動装置では、大きな射出樹脂圧に 対抗してスクリュを比較的連い速度で移動させる ことが要求されることから、やはりボールネジ機 構を採用することは困難であった。

(問題点を解決するための手段)

本発明は、このような事情を背景として、射出 成形機の型締装置の駆動装置として採用されても、 あるいは射出成形機におけるスクリュの軸方向の 駆動装置として採用されても、それらに要求され る機能を十分果たすことが可能なポールネジ機構 を備えた駆動装置を提供するために為されたもの

進退接置の回転駆動手段を同時に駆動して、 それ で れのボールネジ機構を同時に作動させ、 (各 水 で) 投機の進退せしめられる側の間方が関係ので で は で が で が で は で が で な が で で な と が で で な と が で で な と が で で な と と が の な で し た が の な で し と が の な で し と が の な で し た が の な で し と が の な で し た が の な の な し と が の な か 追 度 は 大 き く な る 。

つまり、かかる駆動装置を型締装置に採用して 被作動部材を可動盤とすれば、可動盤を速く射動とすれば、可動盤を連で開閉するとともに、射出樹脂 圧に対抗し得るに十分大きな圧縮力で型締めを行 うことが可能になるのであり、またかかるを動気 置として採用すれば、射出樹脂圧に対抗して スクリュを比較的速い速度で進退させること が可能になるのである。

また、かかる駆動装置を型締装置に採用した場

特開昭 61~106221 (3)

合には、各進退装置において、ボールネジ機構のボールネジのリード角をそれぞれ異なるものとし、可動型の移動時には、リード角の大きなボールネジ機構を育する進退装置を作動させる一方、 金型の圧縮時には、そのリード角の大きなボールネジ機構を育する進退装置の作動を停止させるとともに、リード角の小さなボールネジ機構を育する進退装置を作動させるようにしてもよい。

されて前後方向に移動させられることにより、可動盤10に固定された可動金型16と固定盤14に固定された固定金型18との関閉が行われるようになっているのである。

一方、各タイパー12の後端部(第1図において左関端部)は静止盤20に固定されている。静止盤20の中央部には可動盤10例に突出して円柱部22が役けられており、この円柱部22の先端部にベアリング24を介して第一の回転部は26が回転可能に支持されている。

第一の回転部材26は、上記静止盤20の円柱部22によって回転可能に支持される有底円筒部28の底部の中央から可助盤10側に突出して設けられた長手円柱部30とから成っている。有底円筒部28の外間部にはキャ32が同心に設けられており、このギャ32に、静止盤20に固定された第一の電勤サーボモータ(以下、単に第一モータという)34によって回転駆動されるギャ36が嚙み合わされている。また、長手円柱部30の外周面にはほぼ全長にわ

ボールネジ機様を育する進退装置だけが作動させられる場合には、複雑な速度制御回路を用いることなく、その進退装置だけが作動せしめられる期間を圧締期間よりも僅かに大きくするだけで、型締め直前および型開き時の可動盤の移動速度を低速に設定できるからである。

(実施例)

以下、本発明をより一層具体的に明らかにする ために、その一実施例を図面に基づいて詳細に説 明する。

第1図は、本発明の一実施例である駆動装置を 備えた射出成形機における型締装置の一例を示す 図である。図において、10は被作動部材である 町動盤であって、四隅を4本のタイバー12(図には、そのうちの2本が示されている)によって 播動可能に支持されている。タイパー12は前後 方向に互いに下に取りされており、それらの前 場のに第1図において右側端部)に、可動壁10 と対向する状態で、固定型14が四隅において固 定されている。可動盤10がタイバー12に案内

たって比較的リード角の大きなボールネジ調38 が形成されており、このボールネジ漏38に、図 示しない钢球を介して、円筒状の第一のスライド 部材40が螺合されている。 長手円柱部30の外 間面と第一のスライド部材40との間にボールネ ジ積造が採用されているのである。 また、第一の スライド部材40の外間 面の後端部にはフランジ 42が形成されており、 第一のスライド部 を は、このフランジ42の四隔において前記タイバ ー12に摺動可能に支持されている。

つまり、第一モータ34によってギャ36が回 転駆動され、この回転がギャ32を経て第一の回 転部材26に伝達されると、長手円柱部30の外 周面と第一のスライド部材40との間のボールネ りはまを介して第一のスライド部材40が前後なっ で比比較的速い速度で移動させられるようになっ なお、上述の説明からにかから ように、本実施例では、第一の回転部材26と いるのスライド部材40とから、それら第一の回転 部材26および第一のスライド部材40をそれぞ

特開昭61-106221 (4)

れ雄ネジ部材およびナット部材とするボールネジ機構が構成されており、またこのボールネジ機構と第一のサーボモータ34とから、第一のサーボモータ34を回転駆動手段とする一つの進退装置が構成されている。

長手円筒部50の前端部から中央部にかけての 外周面には、リード角の小さなボールネジ溝56 が形成されており、このボールネジ溝56に、図

2に固定されている。第二モータ62は、第二の回転部材46と一体に前後方向に移動するようになっているのであり、第二の回転部材46は、この一体に移動させられる第二モータ62の駆動によって、第一および第二の両スライド部材40および52に対して相対回転させられるようになっているのである。

つまり、前記可動盤10は、第二モータ62が 駆動されないときには、第二の回転部材46、ひ いては前記第一のスライド部材40と一体に前後 方向へ移動させられるようになっているのである が、第二モータ62が駆動されて第二の回転部材 46が回転させられると、第二の回転部材46に 対しても前後方向へ移動させられるようになって いるのである。

なお、上述の説明から明らかなように、本実施例では、第二モータ62、第二の回転部材46、可動型10の円筒部58および第二のスライド部材52によって一つの進退装置が構成されている。 すなわち、この進退装置では、第二のスライド部 また、有底円筒部48の外周部には、前記第一の回転部材26と同様、ギャ60が同心に設けられており、このギャ60に第二の電動サーボモータ (以下、単に第二モータという) 62によって回転駆動されるギャ64が喰み合わされている。そして、第二モータ62は第二のスライド部材5

材 5 2 に固定された第二モータ 6 2 が回転駆動手 取とされているのであり、また第二の回転部材 6 6 と可動盤 1 0 の円筒部 5 8 とによって、それら をそれぞれ雄ネジ部材およびナット部材とするボ ールネジ機様が構成されているのである。

特開昭 61-106221 (5)

ド部材 4 0 に対しても相対的に前進するため、可 動盤 1 0 の送り速度はさらに速くなる。

上述のように、可動盤10を高速で前進させて いる状態において、可動盤10に固定された可動 金型16が固定盤14に固定された固定金型18 に当接する直前まで達したならば、第一モータ 3 4の回転駆動を停止させ、第二モータ62のみを 正転駆動させて、可動整10の可動金型16を固 定金型18に押し付ける。このようにすれば、第 二の回転部 は 4 6 と可勤 竪 1 0 の 円 簡部 5 8 との 間のボールネジ構造のリード角が小さいことから、 複効果によって可勤金型 1.6 を十分大きな圧締力 で固定会型18に押し付けることが可能となり、 金型16および18によって形成されるキャピテ ィ内に樹脂が射出されて、可動金型16にその射 出樹脂圧が作用しても、その射出樹脂圧に十分対 向できる圧締力を維持することができる。なお、 上述のように、第二モータ62の正転だけで可動 金型16を固定金型18に当接させるようにすれ ば、それら金型16および18の当接時の速度は

また、本実施例によれば、第一モータ34および第二モータ62を選択的に正転もしくは逆転駆動させるだけで、可動盤10の移動速度を制御できるので、可動盤10の速度制御に際して特に複雑な速度制御回路を必要としない利点もあるのである。

なお、前述の説明では、第一モータ34の正転に対して第二モータ62の正転が組み合わせられる場合、および第一モータ34の逆転に対して第二モータ62の逆転が組み合わせられる場合についてのみ例示されていたが、それらモータ34および62を互いに反対方向に回転させる組み合わせを採用することも可能である。

また、上記実施例では、回転部材 2 6 . 4 6 や 可動型 1 0 をはじめとする各部材が、それぞれ各 部が一体に構成された部材とされていたが、それ ら各部材は、通常、複数の部材が一体的に組み合 わされたものとして構成されることとなる。

以上、本発明の一実施例を説明したが、これは 文字通り例示であって、本発明は上記具体例に限 低速となるため、その当接時の衝撃から金型16. および18を良好に保護することができる。

金型16および18によって形成されるキャピティ内への樹脂の射出によって型が成形されたならば、第一モータ34を停止させた状態で第二モータ62のみを逆転駆動させ、可動盤10を固定盤14から低速で離間させる。これによって、固定金型18から成形品をスムーズに離脱させることが可能となる。

成形品が固定金型18から離脱したならば、第一モータ34を逆転駆動させ、可動型10を高速で後退させる。そして、その後退後、成形品を可動金型16から取り外す。なお、上記可動型10の高速後退時には、第二モータ62を同時に逆転駆動させてもよい。

以上の説明から明らかなように、本実施例によれば、駆動機構としてボールネジ機構を採用しつつ、可動型10の高速移動機能と、型締め時における十分な圧締力の保持機能とを共に得ることができるのである。

定して解釈されるべきものではない。

例えば、前記実施例では、二つの進退装置が前 後に直列に接続された構成が採用され、後側の進 退装置におけるボールネジ機構のリード角が比較 的大きなものとされるとともに、前側の進退装置 におけるボールネジ機構のリード角が小さなもの とされていたが、煎倒の進退装置におけるボール ネジ機構のリード角を大きくする一方、後側の進 退装置におけるそれを小さくしてもよく、あるい は前後の進退装置におけるリード角を共に比較的 小さなものとし、可動盛10の移動時にはそれら の進退装置を共に作動させる一方、金型16およ び18の圧締時にはそれらのうちの一方のみを作 動させるようにしてもよい。なお、各回転部材? 6 および 4 6 に対して電磁プレーキ等を利用した 回転阻止手段を設け、金型16および18の圧締 時においてそれらの回転を強制的に阻止するよう にすることも可能である。このようにすれば、モ ータ34および52として、出力のより小さなも のを使用することが可能となる。

特開昭61-106221 (6)

また、前記実施例では、第二モータ62は第二 のスライド部材52に固定されていたが、第一の スライド部材60に固定することも可能である。

また、前記実施例では、モータ34および62 で回転される側の部材(回転部材26および46)がボールネジ機構の雄ネジ部材を構成し、この 回転によって前後方向に進退せしめられる部材 第一のスライド部材40および可動型10の円筒 部58)がナット部材を構成していたが、それの モータ34および62で回転させられる側の モボールネジ機構のナット部材とする一方、それ によって逸退せしめられる側の部材を雄ネジ部材 とすることも可能である。

また、前記実施例では、各進退装置における回 転駆動手段が共に電動サーボモータとされていた が、それら回転駆動手段は油圧サーボモータ等の 他のものであってもよい。

また、前記実施例では、二つの進退装置によって可動盤10が進退させられるようになっていたが、それらとは別個の進退装置をそれらの中間部

その他、一々列挙はしないが、本発明が、その 連貫を進脱しない範囲内において、種々なる変形。 改良等を施した感様で実施し得ることは言うまで もないところである。

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明が射出成形機の型締装置に適用 された場合の一実施例を示す正面断面図であり、 に直列に介在させてもよい。例えば、前記実施例において、第二の回転部材 4 6 と可動盤 1 0 の円 簡部 5 8 との間に、第一のスライド部材 4 0 . 第 二の回転部材 4 6 . 第二のスライド部材 5 2 およ び第二モータ 6 2 から成る機構と同様の機構を介 在させてもよいのである。なお、この中間部に介 在させる進退装置は複数であってもよい。

また、前記実施例が適用された型締装では、成形後において可動金型16からな形をであるためのエンクタ機能を備えて与するとのようななおで、エンクタ機能を付けませる。ないでは、一般上型20の回転には、第一の回転部材466が、でするとは、第一の回転部材466がです。では、100回転部材466がです。100回転部材466ができるというでは、100回転のでは

さらに、前記実施例では、射出成形機の型締装 置に本発明が適用された場合について述べたが、

第2図は射出成形機の射出装置への本発明の適用 形態を説明するための射出装置を示す説明図であ る。

10:可勤盈(被作勤部材)

14:固定整 16,18:金型

26,46:回転部材(雄ネジ部材)

34,62:電動サーポモータ (回転駆動手段)

40:第一のスライド部材(ナット部材)

58:可動型の円筒部(ナット部材)

70:スクリュ(被作動部材)

7 2 : 驱勤装置

出願人 株式会社 名機製作所 代理人 弁理士 中 島 三千雄 (デ中等 超密調 (ほか2名) 漫三型

特開昭61-106221 (7)

